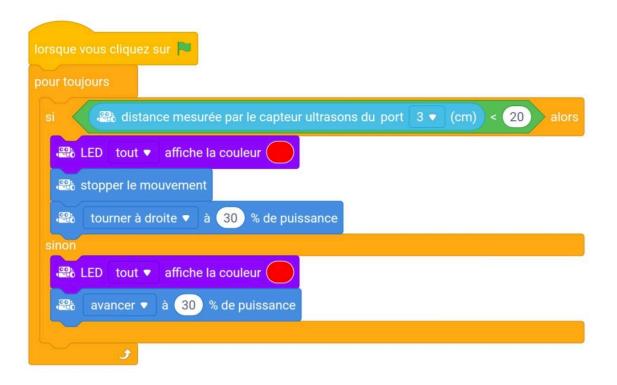
Tâche 1 - Détecter un obstacle



Tâche 2 - Faire du mouvement selon Détection



Tâche 3 - Adapter pour le back-to-back Obstacles

